

出國報告 (出國類別：考察)

美國紐約州立大學石溪分校機器人 研究參訪心得

計畫主持人：黃國勝教授

服務機關：國立中正大學電機系

參訪地區：美國

出國期間：100 年 3 月 25 日至 3 月 28 日

報告日期：100 年 4 月 12 日

摘要

由於本次參訪之機器人相關研究或教學或科技研發議題討論，增加彼此了解相互補與差異性，同時也見識到美國紐約州立大學石溪分校在機器人的教育與研究的落實，可作為中正在大學相關教育研究方面借鏡與攻錯。

目次

壹、摘要.....	p.2
貳、目次.....	p.3
參、本文.....	p.4
一、目的.....	p.4
二、過程.....	p.4
三、心得及建議.....	p.4

一、目的

- (一)參訪先進國家已設立之機器人研究與實作研究中心、創造商業機會之做法。
- (二)參加國際研討會，學習先進國家機器人研究與實作做法。
- (三)與國際相關領域人士建立關係，並將我國機器人研究與實作、創造之成果與做法推廣至國際。

二、過程

(一)參訪時程：100年3月25日至 100年3月28日

(二)參訪地點：美國紐約州立大學石溪分校

本次參訪之安排，其執行步驟如下：

(三)訂定本次參訪之可能目的

1. 建立與國外相關人士之關聯，以便適時交流。
2. 了解國外執行機器人研究與實作時，各相關單位之角色與工作內容。
3. 政府與民間各界對發展機器人研究與實作之支援情形如何。
4. 從科技的觀點了解機器人如何服務社區，及災後重建。

三、心得與建議

筆者參加了美方討論會議及交流，至於與會心得整理如下：

在此次為筆者以「仿人型運動與娛樂機器人之設計與研製」為交流主題，在與幾次討論會中描述了如何使用加強式計算針對機器人在動態環境中的路徑規劃，本研究的最大特色在於所規劃的路徑是平滑路徑，並非大部分研究所著重的非平滑路徑，特別又針對動態環境進行路徑規劃，因此引起與會美國交流學者的興趣。其中在某個場合討論中，同樣做演化式計算的幾位專家也提出了許多與演化式計算相關的問題。具體言之，由於本次參訪之議題討論，將以中正大學與美國紐約州立大學石溪分校在機器人相關研究或教學或科技研發作相當交流，增加彼此了解相互補與差異性，同時應會對國內相關學術科技領域在課程設計與人員訓練有相當助益。此外，在此參訪活動也可讓我見識到美國紐約州立大學石溪分校在機器人的教育與研究的落實，作為中正在大學相關教育研究方面借鏡與攻錯。